



T0840

**SISTEMA DE DIREÇÃO NAS QUATRO RODAS PARA UNIDADE MÓVEL DE AUXÍLIO À COLHEITA DE TOMATES DE MESA**

Augusto Cesar Sanchez (Aprimorando FUNCAMP), Prof. Dr. Marcos David Ferreira (Co-orientador) e Prof. Dr. Oscar Antonio Braunbeck (Orientador), Faculdade de Engenharia Agrícola – FEAGRI, UNICAMP

Neste trabalho descreve-se o funcionamento do sistema de direção nas quatro rodas de uma Unidade Móvel de Auxílio à Colheita (UNIMAC), desenvolvida na Faculdade de Engenharia Agrícola da Unicamp, Campinas, SP entre os anos de 2003-2007. São apresentados os requisitos direcionais do equipamento, assim como a descrição das soluções adotadas para controle e operação do sistema de direção da colhedora. O sistema adotado permite manobras direcionais tanto em deslocamento transversal como longitudinal, assim como o giro sobre o próprio eixo vertical do equipamento.

UNIMAC - Direção nas quatro rodas - Máquinas agrícolas